

PROGRAMME DES DOCTORIALES D'ARPEGE 2026

9h00-9h30	Mot d'Accueil des organisatrices et prise de parole du RJCE
9h30-10h10	<p>Clara AUVROUIN-ZARAGOZA (Univ. de Lille) <i>Penser une technologie comme une ressource pour le développement de l'activité : co-concevoir la transformation du sens de l'activité en néonatalogie</i> Discutant(e)s : C. Guérin - C. Grusenmeyer</p>
10h10-10h50	<p>Ophélie RICHAL (Le Cnam) <i>Explorer collectivement des situations de travail potentielles pour un futur robot manipulateur mobile interactif : Comment l'ergonomie peut alimenter un processus de conception en recherche robotique dans ses phases amont ?</i> Discutant(e)s : B. Cahour - L. Pellegrin</p>
10h50-11h20	Pause
11h20-12h00	<p>Léa GYRI (Univ. Aix-Marseille) <i>Comportements à risque en milieu nucléaire : approche systémique des tirs radiographiques</i> Discutant(e)s : J.M. Burkhardt - I. Gaillard</p>
12h00-12h40	<p>Gabriel RETZMANICK (Univ. de Lorraine) <i>Évaluer l'impact d'une assistance par exosquelette sur les contraintes physiques et cognitives lors d'une tâche de secours à la personne chez les sapeurs-pompiers</i> Discutant(e)s : C. Grusenmeyer - G. Morel</p>
12h40-14h15	Pause repas
14h15-14h55	<p>Oriane MOUTON (Univ. de Toulouse) <i>Comprendre les représentations des véhicules autonomes pour anticiper les adaptations comportementales et concevoir des actions de sécurité routière en trafic mixte</i> Discutant(e)s : B. Cahour - C. Gabaude</p>
14h55-15h35	<p>Valentin STRAHM (Univ. de Toulouse) <i>Comprendre et anticiper les véhicules autonomes : effets de la communication implicite et explicite sur le comportement piéton</i> Discutant(e)s : S. Adélé - C. Chauvin</p>
15h35-16h00	Pause
16h00-16h40	<p>Raphaël THOUÉZ (Univ. Genève) <i>La formation au geste technique : vers un dispositif numérique basé sur l'IA pour la transmission et l'appropriation de savoir-faire industriels</i> Discutant(e)s : E. Brangier - I. Gaillard</p>
17h00	ASSEMBLEE GENERALE D'ARPEGE